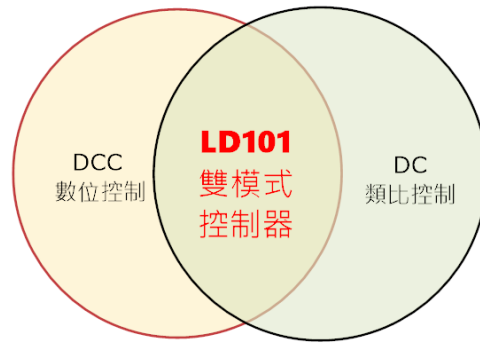


## LD101 简易使用手册(繁体中文版)

非常高兴，您能选购由 ANE MODEL 国特科技特别制作的 LD101 DC / DCC 双模式控制器。这套产品适用于 DC 模拟控制环境与 DCC 数字控制环境的铁道模型产品。为什么我们要特别强调 LD101 是 DC 与 DCC 双模式？其实其他厂牌 DCC 控制器也标榜可以控制没有安装芯片的 DC 仿真车头。但是他们是在 DCC 的条件之下，单独控制这台 DC 模拟车头的运转，整体条件还是 DCC 专属的控制器。



LD101 是结合了 DC 模拟与 DCC 数字控制两个不同类型的控制环境于一体，透过模式转换开关的切换，完整的掌握了铁道模型控制系统所需求的所有元素。不管是新入门的初级者或是进阶的 DCC 控制需求较多的进阶者，都可以满足它们的需求。你只需要这一台 LD101，就可以取代你重复购买多种不同功能的火车模型控制器了。

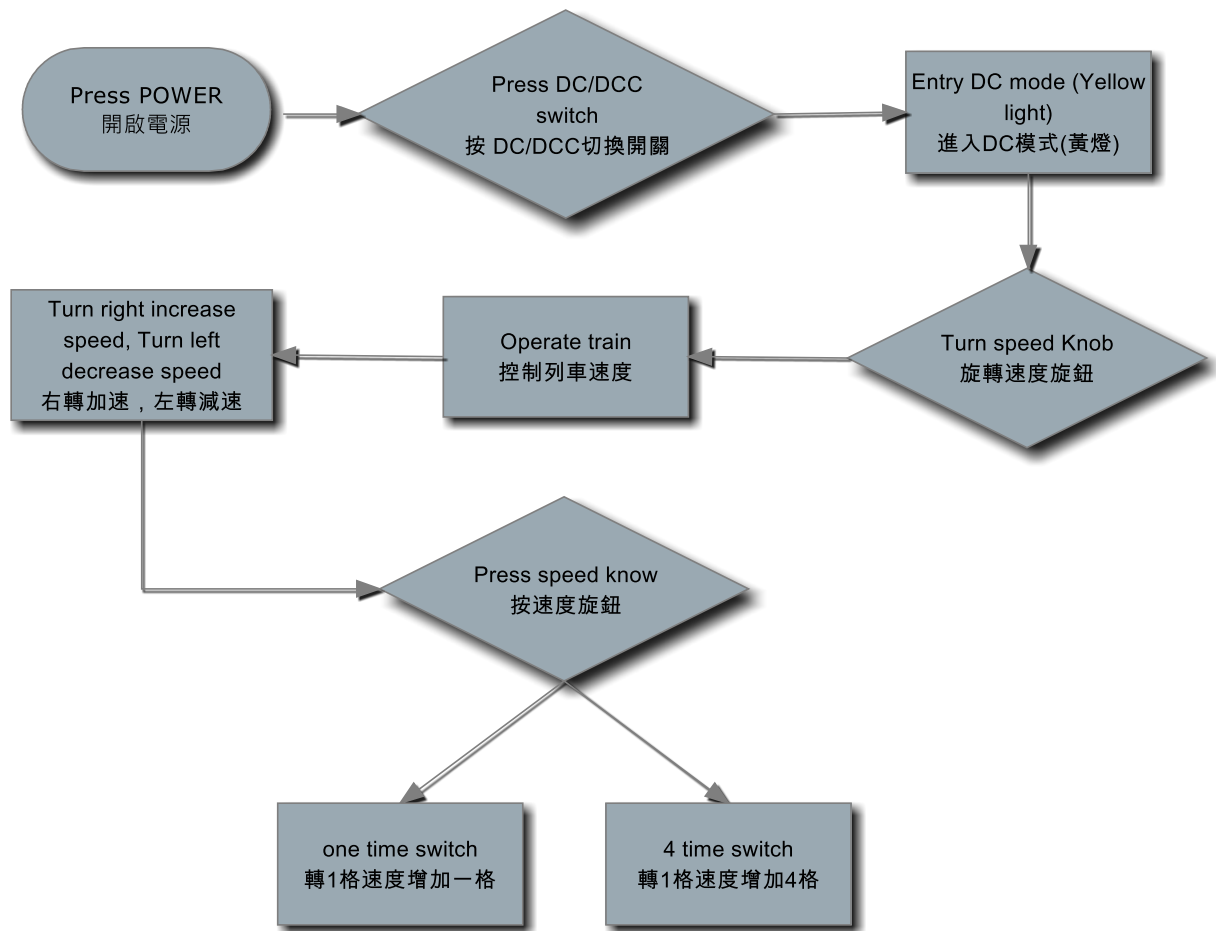
### LD101 产品包装内容

1. LD101 主控制盒 x1
2. LD101 行控器 x1
3. 1.5 公尺长行控线 x1
4. 110V ~240V AC 转 15VDC 电源控制器 x1
5. 使用说明手册 x1

### 快速使用 LD101 控制器说明

#### DC 模拟操控

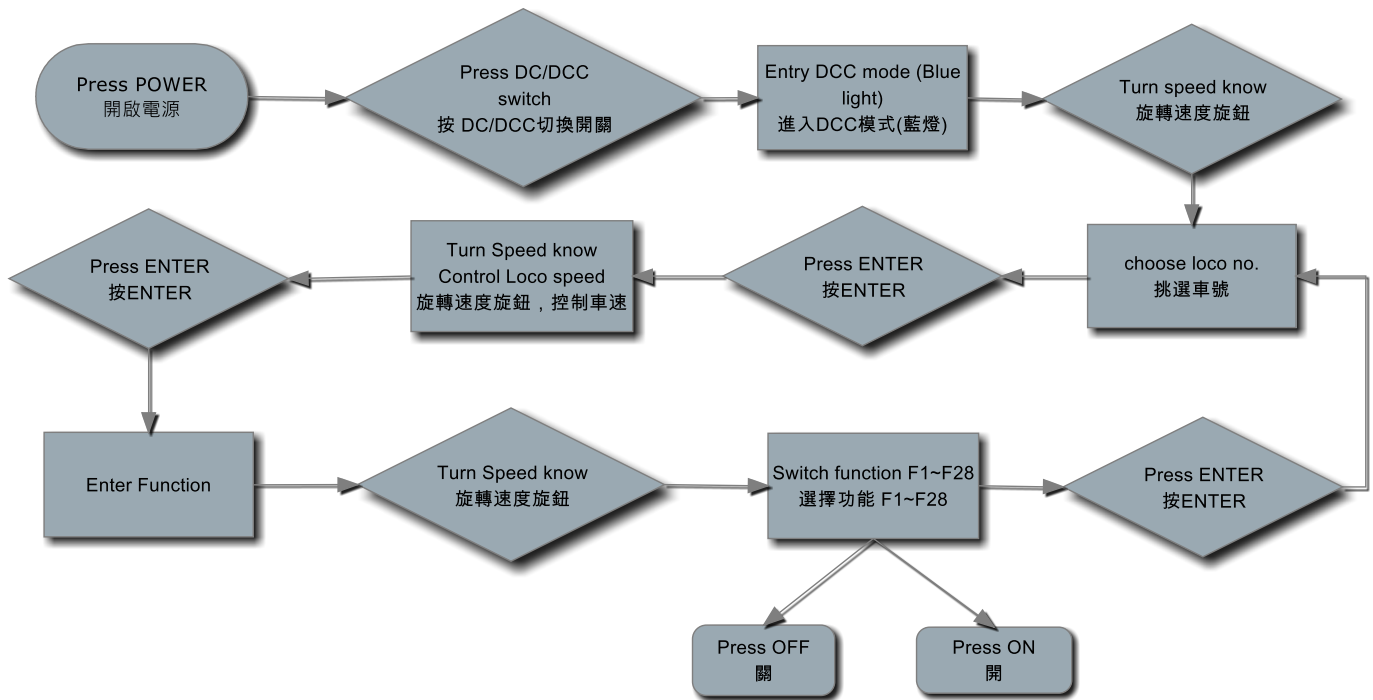
1. 取出所有配件，将 1.5 公尺长行控线 连接到 LD101 主控制盒与 LD101 行控器
2. 连接 track 接口到轨道的供电电线
3. 将变压器接上家用插座，然后将 DC 供电插头接到主控制盒上的 DC 供电接口
4. 按下 LD101 主控制盒上的电源
5. 按下 LD101 行控器上的电源开关
6. 挑选控制环境模式 (切换 DC 模拟 或是 DCC 数字操控模式)
7. 挑选 DC 模拟模式，行控器上红色的速度显示屏会显示 0，表示轨道上面没有电，车辆也在静止状态。
8. 旋转速度旋钮，速度显示屏会从 1 往上增加，最高速度为 100。



9. 车辆有静摩擦及齿轮耗损的关系，通常车辆速度要达到 30 以上才会行走。
10. 当速度开到 1 的时候，车头大灯跟车辆室内灯就会点亮。
11. 速度旋钮有两种转动模式，转 1 格增加速度 1 与转 1 格增加速度 4，这两种模式，透过按压速度旋钮来切换。
12. 车辆要变化行进方向时，可以按速度显示屏下方 带有<- -> 左右箭头的按钮，这个是切换车头行进方向的功能键。
13. 在 DC 模拟操控的环境之下，请不要贸然的切换车辆行进方向，避免损坏车辆的传动系统。必须降车速降到 0 之后，再切换车辆行进方向。

#### DCC 数位操控

1. 取出所有配件，将 1.5 公尺长行控线 连接到 LD101 主控制盒与 LD101 行控器
2. 连接 track 接口到轨道的供电电线
3. 将变压器接上家用插座，然后将 DC 供电插头接到主控制盒上的 DC 供电接口
4. 按下 LD101 主控制盒上的电源
5. 按下 LD101 行控器上的电源开关
6. 挑选控制环境模式 (切换 DC 模拟 或是 DCC 数字操控模式)
7. 挑选 DCC 数字模式，行控器上红色的速度显示屏会显示 0，左边 LOCO 灯会亮，表示现在要透过旋钮选择控制的车号，原厂内建为 3 号
8. 选择完车号之后，按“输入(Enter)”键，进入速度(SPEED)控制，左边 SPEED 灯亮，顺时针转增加车速，逆时针转减少车速。



9. 直接按压速度旋鈕可以切换 28 阶 与 128 阶车速控制。
10. 再按一次“输入(Enter)”键，进入功能选取，左边 FUNC 灯亮。速度显示屏上会显示 F0，透过显示屏下方 ON / OFF 键来控制。ON 键开启，OFF 键关闭。
11. 在 FUNC 模式下，顺时针旋转速度旋鈕会转换至 F1~F28 功能的开启或关闭。
12. 虽然车辆有静摩擦及齿轮耗损的关系，但是在速度 1 的情况下，车辆就换运转。但是也是要搭配相对应的 DCC 数字芯片，LC 系列的行车芯片都可以提供这样的优质表现。
13. LD101 控制器在 DCC 的操控模式下，F0 大灯具备记忆功能，当车辆的 F0 已经被开启，但是因为轨道上脏污而导致车灯熄灭时，不需要重新开启 F0，LD101 会根据自己的功能记忆，重新开启车头大灯。
14. 再按一次“输入(Enter)”键，就会回到 LOCO 车号挑选的模式下，“输入(Enter)”键就是在这三个功能下不断的切换。

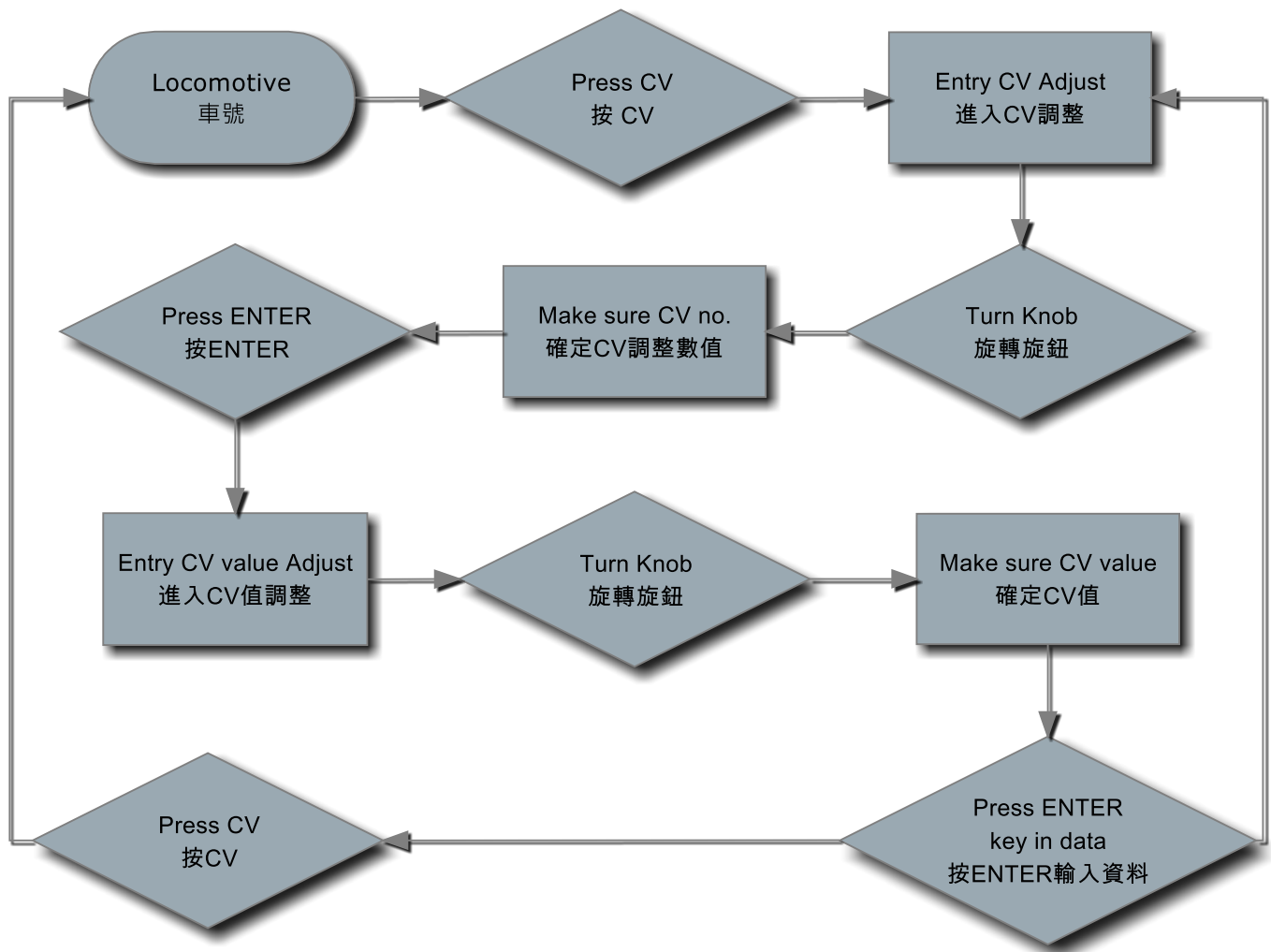
### CV 值调整设定

CV 值的设定采用 Mainline 主轨编辑模式设定，所以在主运行轨道上，只要叫到需要设定的车号就可以编辑它的 CV 值，同时不会影响到其他在轨道上运行的不同车号车头。

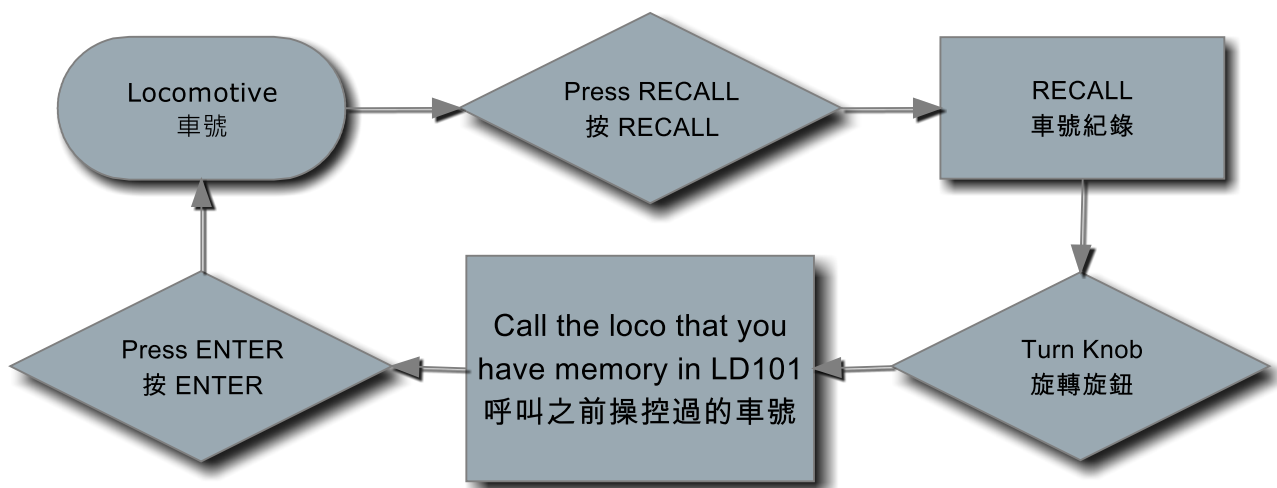
CV 值有两个特殊的设定功能

CV1025 设定长车号专用，设定范围值从 128~9999

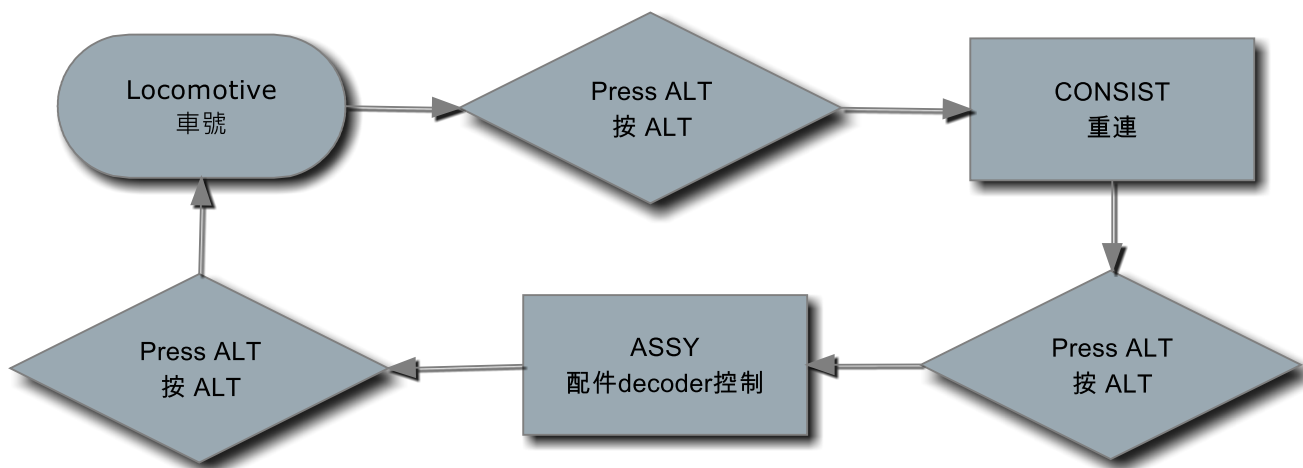
CV1026 为恢复轨道上所有的车头为原厂设定功能 设定值为 CV1026=8，只要输入这个数值，在轨道上面的所有车辆都会被改回成原厂的设定值，所以使用的时候请注意。



### Recall 設定

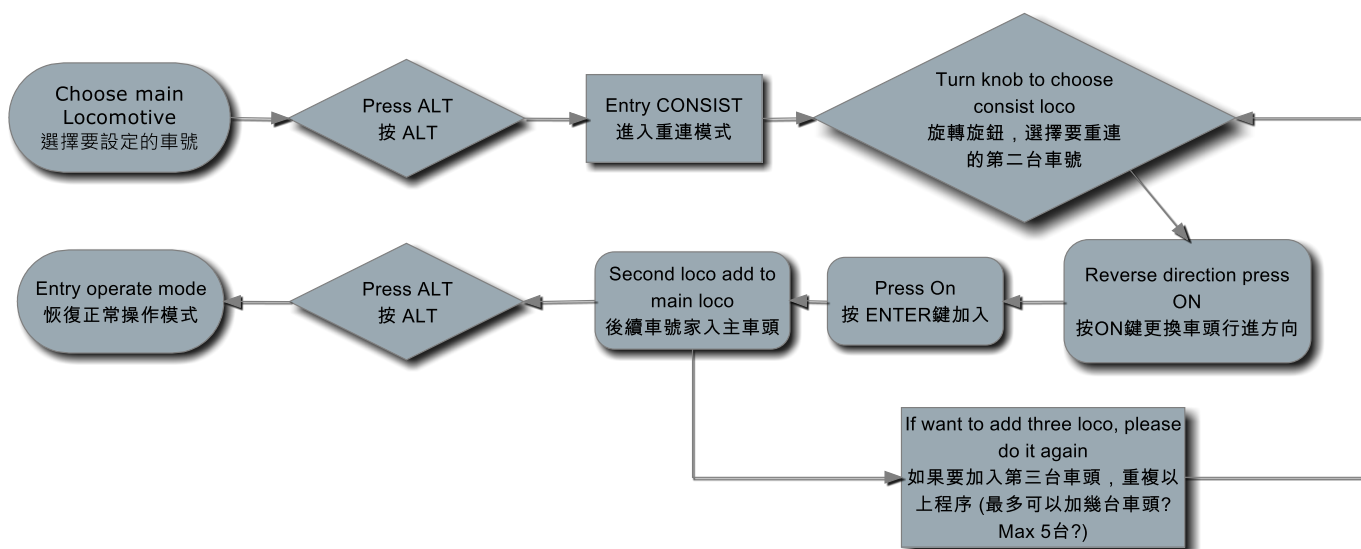


## ALT 功能设定 (车头重连/解连设定跟附件芯片控制功能)



ALT 按键的循环功能

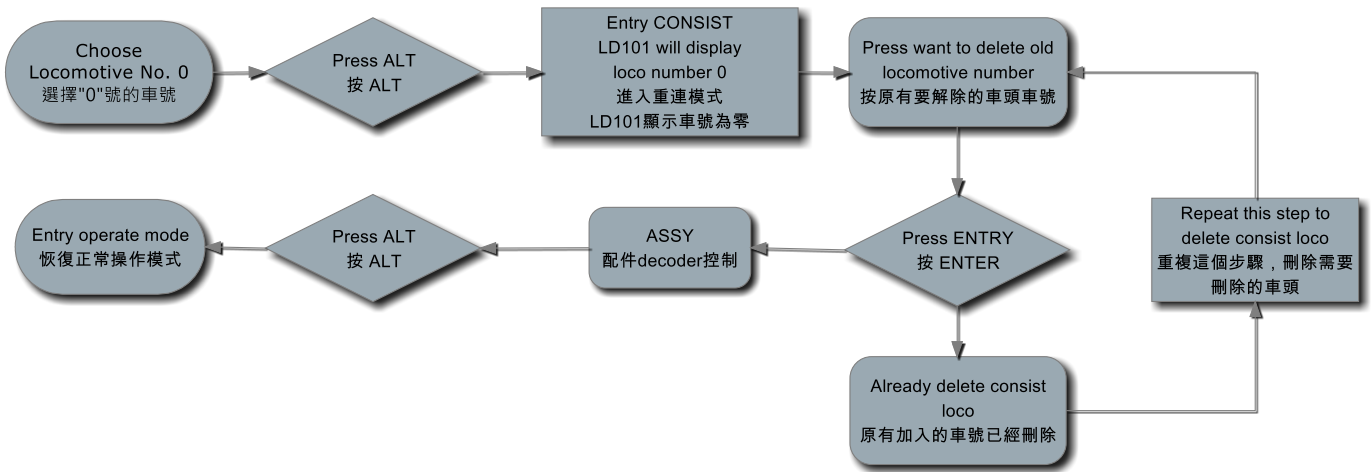
## 车头重连与解连功能解说



## 车头重连设定

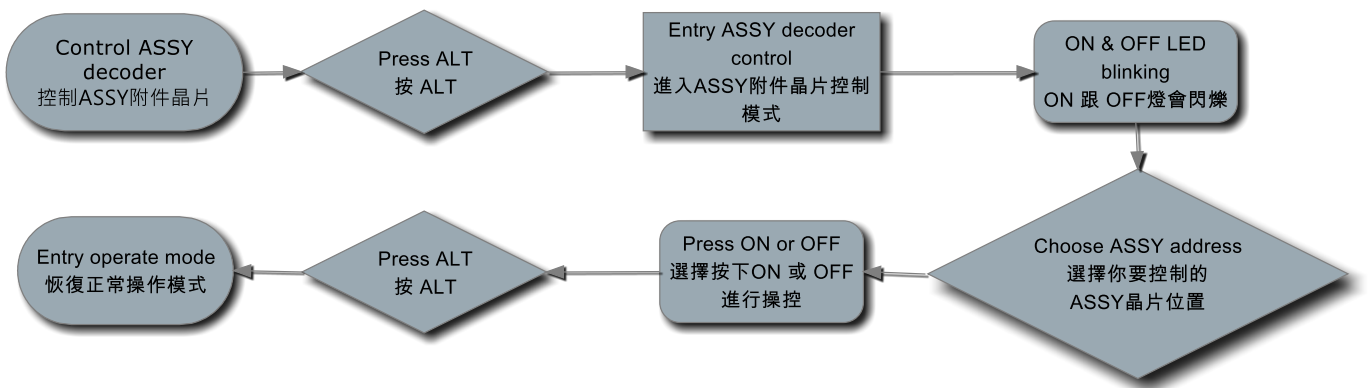
当我们需要设定重连车头的时候，可以依照上面的图例说明设定

1. LD101 在 loco 灯号下选择我们要当作主车头的车号
2. 按 ALT 键进入重连设定
3. 选择需要加入的附属车号
4. 如果需要将车头连接的方向相反，可以按 ON 键，将车头行进方向反过来与主车头相同方向
5. 按 ENTER 键，加入车头
6. 如果需要在加入第三台车头，只需要重复以上 3~5 的步骤
7. 按 ALT 按键，跳出设定，直到灯号显示为 loco 的绿灯，就可以操控重连车头了。



### 车头解连设定

1. LD101 在 loco 灯号下, 选择 0 号车头
2. 按 ALT 键进入重连设定
3. 选择需要解除的原有附属车号
4. 按 ENTER 键, 解除车头重连设定
5. 如果需要在解除第三台车头, 只需要重复以上 3~5 的步骤
6. 按 ALT 按键, 跳出设定, 直到灯号显示为 loco 的绿灯, 就可以操控每个单独的车头了。



### 附件芯片控制功能设定

1. 按 ALT 键进入 ASSY 附件芯片功能设定
2. ON 及 OFF 灯会同时闪烁
3. 选择你要控制的位置
4. 按 ON 或是 OFF 进行控制
5. 按 ALT 键回复正常操作功能